



Question cours

Expliciter le repère de Frénet ($\vec{\tau}, \vec{n}$) lié au point M mobile et faire un schéma.
Donner les composantes des vecteurs vitesse instantanée et accélération de M dans la repère de Frénet.

Exercice 1 :

Dans un référentiel galiléen R (O, \vec{i}, \vec{j}), un objet ponctuel est en mouvement vertical selon les équations :

$$x(t) = x_0 \quad (> 0)$$

$$y(t) = 10 - \frac{1}{2}gt^2 \quad (\geq 0) \quad \text{avec } x_0 \text{ et } g \text{ constantes positives.}$$

- 1) Avec quelle unité s'exprime g ?
- 2) Ou se trouve l'objet à l'instant $t_0 = 0$?
- 3) A quel instant t_1 a-t-on $y(t_1) = 0$?
- 4) Tracer le graphe : $V(t)$ (module de la vitesse de l'objet) en fonction de t pour $t \in [0; t_1]$.
- 5) Quelle est la pente de ce graphe à l'instant $t = 1$ s ? Est-elle constante ? Préciser la signification physique de la pente.

Exercice 2 :

Dans un référentiel galiléen R (O, \vec{i}, \vec{j}), le mouvement d'un point M de masse m est représenté par son vecteur position

$$\text{en fonction du temps } t : \overrightarrow{OM}(t) = \frac{4}{3}\sqrt{(1+2t)^3}\vec{u}_x + (2t^2 + 1)\vec{u}_y$$

- 1) Déterminer les composantes du vecteur vitesse instantanée \vec{V}_M et son module.
- 2) Déterminer les composantes du vecteur accélération \vec{a}_M et son module.
- 3) En déduire la force extérieure résultante (composantes et module) qui agit sur ce corps. Est-elle constante ?

Exercice 3 :

Le mouvement d'un point M dans le plan xOy est défini par ses coordonnées polaires (r, θ) avec :

$$\begin{cases} r = Ae^{2\omega t} \\ \theta = \omega t \end{cases} \quad \text{avec } A \text{ et } \omega \text{ constantes positives.}$$

- 1) Représenter un point M, ses coordonnées et le repère polaire ($\vec{u}_r, \vec{u}_\theta$) lié à M, dans un plan xOy.
- 2) Déterminer les composantes du vecteur position \overrightarrow{OM} dans la base polaire ($\vec{u}_r, \vec{u}_\theta$) et son module.
- 3) Exprimer les coordonnées cartésiennes (x, y) de M en fonction de ses coordonnées polaires, puis en fonction du temps t.
- 4) Déterminer les composantes du déplacement élémentaire \vec{dl} dans la base polaire ($\vec{u}_r, \vec{u}_\theta$), en déduire l'expression de l'abscisse curviligne élémentaire ds
- 5) Déterminer les composantes du vecteur vitesse \vec{V} point M dans la base polaire ($\vec{u}_r, \vec{u}_\theta$) en fonction du temps. En déduire le module de \vec{V} en fonction de t, puis de r.
- 6) Déterminer l'expression de l'abscisse curviligne s(t) entre le point M_0 à $t_0 = 0$ et le point M à l'instant t.
- 7) Déterminer les composantes du vecteur accélération \vec{a} du point M dans la base polaire ($\vec{u}_r, \vec{u}_\theta$) en fonction du temps. En déduire le module de \vec{a} .